



Forschung und Technologie für automatisiertes und vernetztes Fahren

Fachtagung des BMWi und BMBF | 30. November 2017 / 1. Dezember 2017, Berlin

Donnerstag, den 30. November 2017

12:30-13:30 **Registrierung der Teilnehmer**

Mittagessen/ kleiner Imbiss

Moderation: Sandra Berndt

13:30-14:00 **Begrüßung**

Dr. Heinz Hetmeier, Leiter der Abteilung L, Leitungs- und Planungsabteilung
Bundesministerium für Wirtschaft und Energie

Prof. Dr. Wolf-Dieter Lukas, Leiter der Abteilung 5, Schlüsseltechnologien – Forschung für Innovationen
Bundesministerium für Bildung und Forschung

14:00-15:00 **Zuverlässige Komponenten und Methoden für die Umfelderkennung**

Mobile Edge Computing basierte Objekterkennung für hoch- und vollautomatisiertes Fahren (MEC-View)

Dr. Rüdiger Henn, Robert Bosch GmbH

Universelle Radarmodule für das vollautomatisierte Fahren (Radar4FAD)

Dr. Rudolf Lachner, Infineon Technologies AG

Qualifizierungsmethodik höchstintegrierter Konsumelektronik für Automobil- und Automatisierungsindustrie (TRACE)

Dr. Mihel Seitz, Robert Bosch GmbH

15:00-15:45 **Pause**

15:45-17:15 **Leistungsfähige Bordnetze und Fahrzeugsysteme**

Bordnetz-Topologie, -Stabilisierung und -Kommunikation für zukünftige Fahrzeuganforderungen bis hin zum automatisierten Fahren (TOSKA)

Rainer Knorr, Continental Automotive GmbH

Fahrerlose und Fehlertolerante Fahrzeugsysteme für den Niedergeschwindigkeitsbereich (3F)

Fabian Schmitt, StreetScooter GmbH

Automatisch rekonfigurierbare Aktoriksteuerungen für ausfallsichere automatisierte Fahrfunktionen (AutoKonf)

Dr. Sergey Orlov, Hella KGaA Hueck & Co.

5G Lösungen für die vernetzte Mobilität der Zukunft (5G-NetMobil)

Dr. Frank Hofmann, Robert Bosch GmbH

17:15-17:55 **Impulsvorträge**

Automatisierte und vernetzte Systeme auf der Straße und in der Luft – Synergien und Handlungsfelder

Prof. Dr. Frank Köster, Institut für Verkehrssystemtechnik des DLR,
Jörg Dittrich, Institut für Flugsystemtechnik des DLR

Künstliche Intelligenz und maschinelles Lernen beim automatisierten und vernetzten Fahren

Dr. Stephan Scholz, Volkswagen AG

18:45-23:00 **Abendessen im Harnack Haus**



Forschung und Technologie für automatisiertes und vernetztes Fahren

Fachtagung des BMWi und BMBF | 30. November 2017 / 1. Dezember 2017, Berlin

Freitag, den 01. Dezember 2017

09:00-09:10 **Begrüßung und Eröffnung des zweiten Veranstaltungstages**

09:10-09:30 **Piloting Automated Driving on European Roads (L3 Pilot)**
Aria Etemad, Volkswagen Group Research

09:30-09:50 **Ökologische, ökonomische und gesellschaftliche Wirkungen des automatisierten und vernetzten Fahrens**
Dr. Michael Krail, Fraunhofer ISI

9:50-10:30 **Neue Herausforderungen für die Stadt**

Gestaltung und Regelung städtischer Knotenpunkte für sicheres und effizientes, automatisiertes Fahren im gemischten Verkehr (Digitaler Knoten 4.0)

Jens Mazzega, Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt e.V.

Automatisierte Fahrzeuge und Intelligenter Verkehr in der Stadt (@CITY)

Dr. Ulrich Kressel, Daimler AG

10:30-10:50 **Der Nutzer im Fokus**

Lenkgesten für die Steuerung teil- und hochautomatisierter Fahrzeuge (Vorreiter)

Prof. Dr. Frank Flemisch, RWTH Aachen

10:50-11:30 **Pause**

11:30-12:10 **Der Nutzer im Fokus - Fortsetzung**

Technologie für automatisiertes Fahren nutzergerecht optimiert (TANGO)

Dr. Britta Michel, MAN Truck & Bus AG

Holistisches Modell zur Beschreibung der Aufgabenverteilung und der Aufgabenübergabe zwischen menschlichem Fahrer und Fahrerassistenzsystem beim automatisierten u. vernetzten Fahren (MoFFA)

Prof. Dr. Torsten Bertram, Technische Universität Dortmund

12:10-13:10 **Podiumsdiskussion**

Ist Deutschland für das automatisierte und vernetzte Fahren gerüstet?

Herausforderungen für Wirtschaft, Wissenschaft und Infrastruktur

13:10-13:30 **Resümee und Verabschiedung**

Ernst Stöckl-Pukall, Leiter Referat IV A 5 – Digitalisierung, Industrie 4.0
Bundesministerium für Wirtschaft und Energie

Dr. Stefan Mengel, Leiter Referat 523 – Elektroniksysteme; Autonomes elektrisches Fahren
Bundesministerium für Bildung und Forschung

Kleiner Imbiss